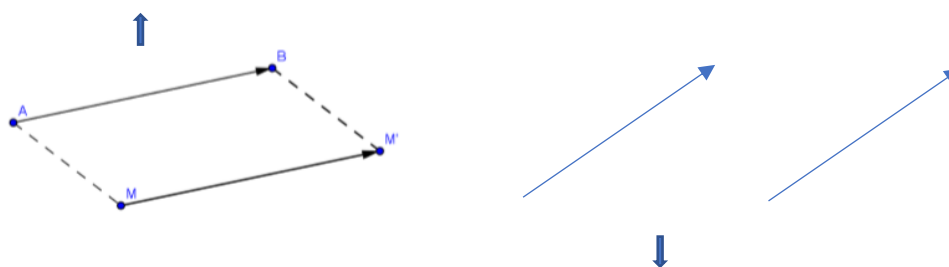


Notion de vecteurs

1. Translation et vecteurs

Propriété et définition :

Soit A et B deux points du plan. À tout point M du plan on associe le point M' tel $ABM'M$ est un parallélogramme (éventuellement aplati). M' est *l'image* de M par
 On dit alors que M' est l'image de M par
 On dit aussi que \vec{MM}' et \vec{AB} sont
 et on note On notera aussi \vec{u} tout vecteur tel que $\vec{u} = \vec{AB} = \vec{MM}'$.



Remarque :

Deux vecteurs \vec{AB} et $\vec{A'B'}$ sont donc égaux si et seulement si les trois conditions suivantes sont vraies :

- les droites (AB) et $(A'B')$ sont : on dit qu'elles ont la même
- le de A vers B est le même que de A' vers B' ;
- les segments $[AB]$ et $[A'B']$ ont même : on dit qu'ils ont la même

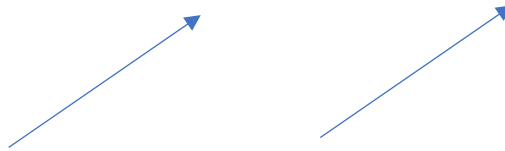
Définition :

Soit A et B deux points du plan. On appelle :

- *vecteur opposé* au vecteur \vec{AB} le vecteur On note
- le vecteur \vec{AA} ou \vec{BB} . On note $\vec{AA} = \vec{BB} = \dots$

Propriété (du parallélogramme)

$\vec{AB} = \vec{CD}$ si et seulement si , $ABDC$ est un parallélogramme (éventuellement aplati)



Synthèse :

Un vecteur \overrightarrow{AB} est caractérisé par **sa norme** $\|\overrightarrow{AB}\|$ (la longueur de AB), sa **direction**. (inclinaison de la droite (AB)) et son **sens** (de A vers B).
 Il définit la translation de vecteur \overrightarrow{AB} transformant A en B .
 Le point A est l'**origine** du vecteur \overrightarrow{AB} et le point B en est l'**extrémité**.

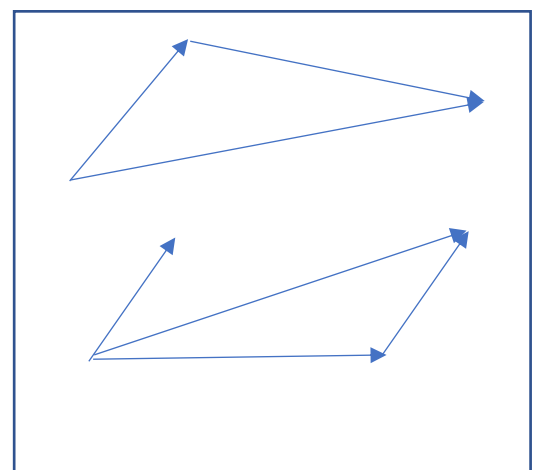
2. Somme de deux vecteurs

Définition :

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs et A, B et C trois points tels que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{BC}$.
 La **somme des vecteurs** \vec{u} et \vec{v} , notée $\vec{u} + \vec{v}$, est le vecteur résultant de l'enchaînement des translations de vecteurs \vec{u} et \vec{v} .

Propriétés :

- Pour tous points du plan A, B, C et D , on a :
- 1) La relation de Chasles $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$
 - 2) La propriété du parallélogramme : $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AD}$ si et seulement si, $ABDC$ est un



Propriété

La **différence** de deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} est le vecteur noté $\vec{u} - \vec{v}$ définie par

Propriétés

Quels que soient les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} ,

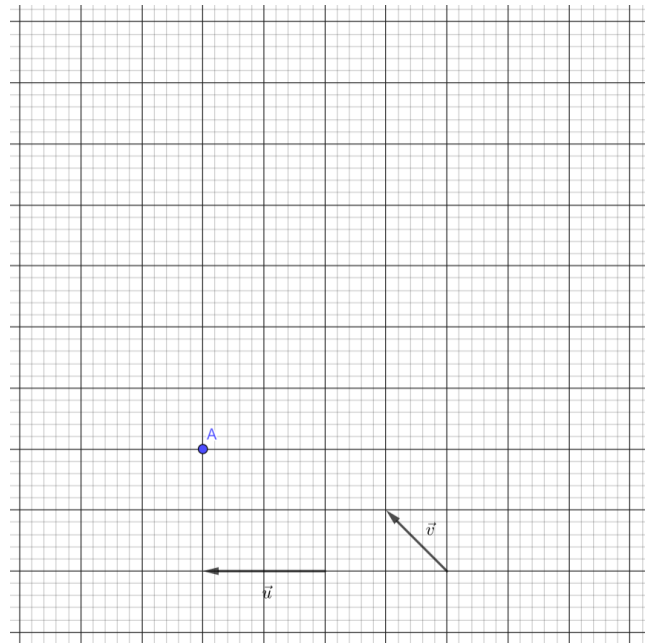
1) $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$ 2) $\vec{0} + \vec{u} = \vec{u} + \vec{0} = \vec{u}$ 3) $\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + \vec{v} + \vec{w}$

Représenter une somme et une différence de vecteurs :

Soient \vec{u} et \vec{v} . Soit A un point.

Représenter à partir du point A le vecteur somme de \vec{u} et \vec{v} noté \vec{w} .

Choisir un point au hasard B pour représenter la différence de \vec{u} et \vec{v} notée \vec{t} .



3. Produit d'un vecteur par un réel

Définition

Soit k un réel non nul et \vec{u} un vecteur non nul du plan, alors le vecteur $k\vec{u}$ est le vecteur ayant :
 même que \vec{u} .

même sens que \vec{u} si et de sens contraire si

$\|k\vec{u}\| = |k| \times \|\vec{u}\|$

Si $k = 0$, alors pour tout vecteur \vec{u} du plan $0\vec{u} = \dots$. Si $\vec{u} = \vec{0}$, alors pour tout réel $k\vec{0} = \dots$

Exemples

\vec{u} , $2\vec{u}$ et $\frac{2}{3}\vec{u}$ ont même



\vec{u} et $-\frac{4}{3}\vec{u}$ ont

Propriétés :

1) $(a + b)\vec{u} = a\vec{u} + b\vec{u}$ 2) $a(b\vec{u}) = (ab)\vec{u}$ 3) $a(\vec{u} + \vec{v}) = a\vec{u} + a\vec{v}$

Représenter des vecteurs :

Soient \vec{u} et \vec{v} . Soient A un point. Placer les points B,

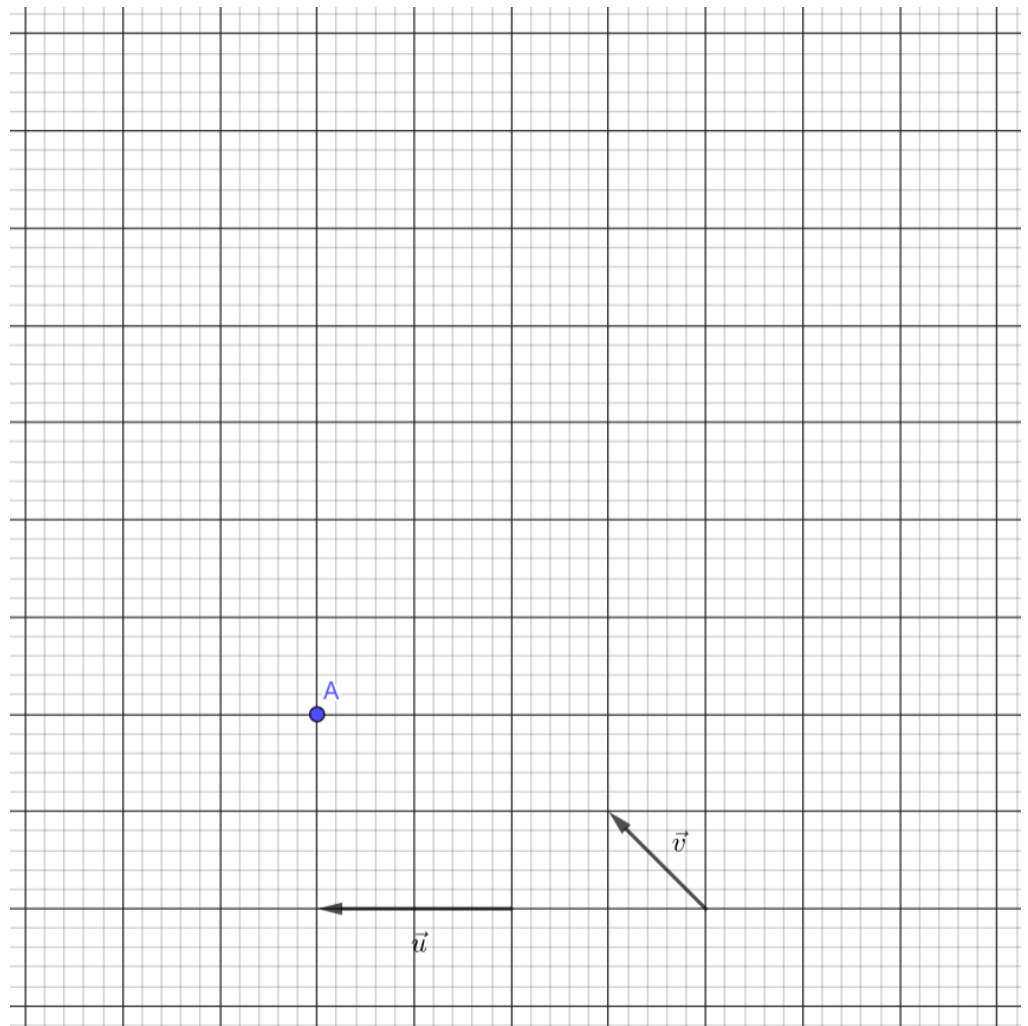
C, D et E tels que :

$$\overrightarrow{AB} = -\vec{u} + \vec{v};$$

$$\overrightarrow{AC} = -\frac{1}{2}\vec{u} - \vec{v};$$

$$\overrightarrow{CD} = \frac{1}{2}\overrightarrow{BA} + 4\overrightarrow{CA}$$

et $\overrightarrow{ED} = 2\vec{u} - 3\vec{v}$



Définition

- 1) Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs du plan et $\vec{u} \neq \vec{0}$. On dit que \vec{u} et \vec{v} sont **colinéaires** s'il existe $k \in \mathbb{R}$ tel que $\vec{v} = k\vec{u}$
 - 2) Le vecteur nul est colinéaire à tout vecteur.
- Par conséquent, deux vecteurs non nuls colinéaires, ont la même **direction**

Théorème (Alignement de points et parallélisme de droites)

Soient A, B, C et D quatre points du plan distincts deux à deux.

A, B et C sont alignés si et seulement si les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} sont

Les droites (AB) et (CD) sont si et seulement si les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont

Propriété : Caractérisation vectorielle du milieu d'un segment

Le point I est le milieu du segment $[AB]$ si et seulement si $\overrightarrow{AI} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AB}$ ou $\overrightarrow{AI} = \overrightarrow{IB}$.

Exemples :**1) Simplifier une écriture vectorielle à l'aide de la relation de Chasles.**

Soient A, B, C trois points du plan et D le point vérifiant $\overrightarrow{AD} + 3\overrightarrow{BD} = \overrightarrow{CD}$. Exprimer \overrightarrow{AD} en fonction de \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} . Placer C .

2) Prouver l'alignement de trois points :

Soient A, B, C trois points distincts du plan, D et E les points vérifiant $\overrightarrow{AD} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{3}{2}\overrightarrow{AC}$ et $\overrightarrow{AE} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}$.

Montrer que \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} sont colinéaires et en déduire que les points A, D et E sont alignés. Faire le graphique.